

Некоторые методы генерации многоракурсных изображений на основе карты глубины

Вячеслав Нападовский

Video Group CS MSU Graphics & Media Lab





Содержание

- Введение
- Occlusion Filling with Horizontal Mirroring
- Enhancement of Depth Maps with Alpha Channel Estimation
- Заполнение областей открытия с использованием фона
- Заключение





Постановка задачи

На входе:

- Один или несколько ракурсов
- Карты глубины для всех ракурсов
- Положение виртуальной камеры

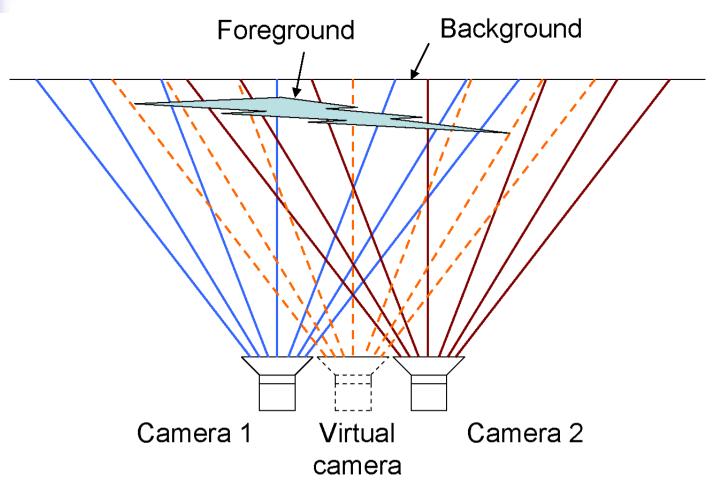
На выходе:

 Сгенерированный ракурс для виртуальной камеры





Виртуальная камера







Основные приложения

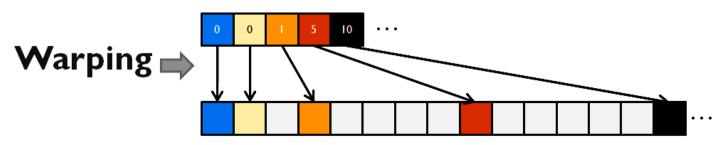
- Генерация дополнительных ракурсов для автостереоскопических дисплеев по стерео или по 2D+Z
- Генерация 3D-контента под конкретные устройства
- Конвертация 2D в 3D

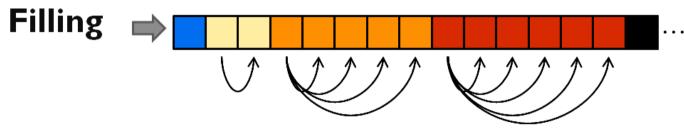


DIBR Одна из реализаций



- Предобработка карты глубины
- 2. Warping
- з. Заполнение областей открытия



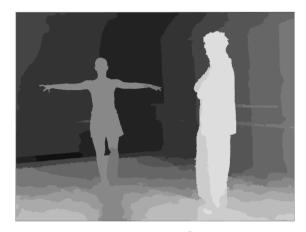


Пример генерации Depth Image Based Rendering (DIBR)

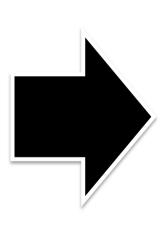




Исходное изображение



Карта глубины



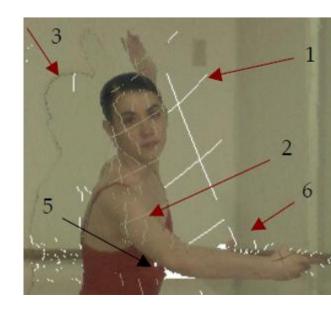


Смещённые пиксели





	Тип артефакта	Предложенный
		алгоритм
1	Пустые	Интерполяция
	«трещины»	только недостающих
		пикселей
2	Полупрозрачные	Поиск и заполнение
	«трещины»	
3	Ореол	Уменьшение
		приоритета у слоя
		с фоном
4	Неестественные	Смешивание слоёв
	цвета	с передним планом
5	Области	Заполнение
	открытия	константным цветом
		из слоя фона
6	Ошибка на	_
	карте глубины	







Содержание

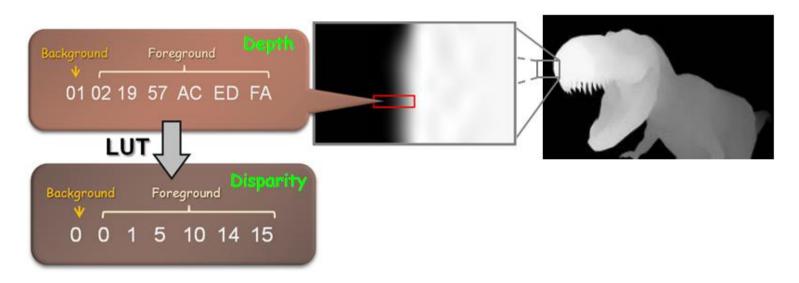
- Введение
- Occlusion Filling with Horizontal Mirroring
- Enhancement of Depth Maps with Alpha Channel Estimation
- Заполнение областей открытия с использованием фона
- Заключение



Modified DIBR Шаг 1 из 4



Конвертация карты глубины в карту диспаритета с помощью Lookup Table (LUT)

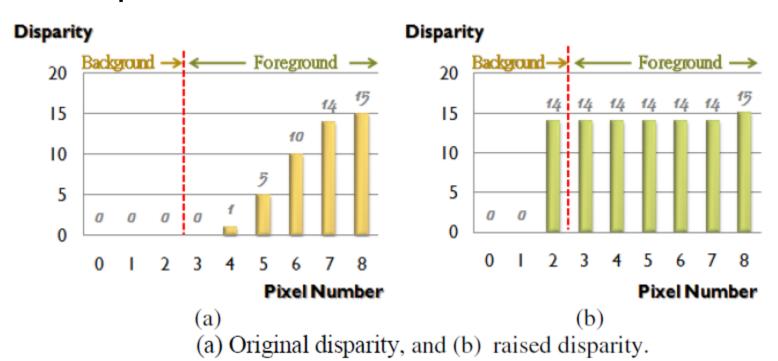




Modified DIBR Шаг 2 из 4



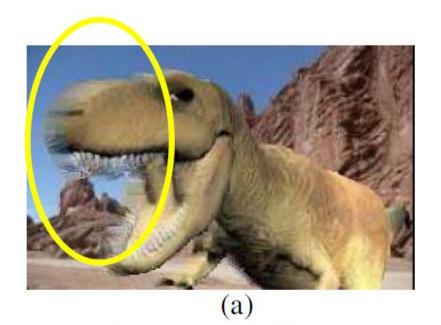
Увеличение значений диспаритета на краях объектов





Modified DIBR Эффективность фильтрации





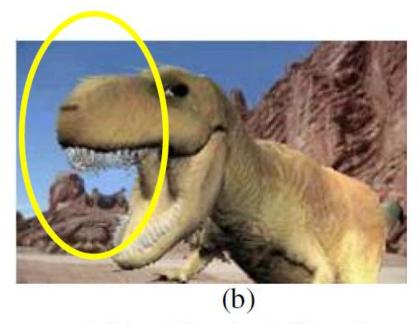


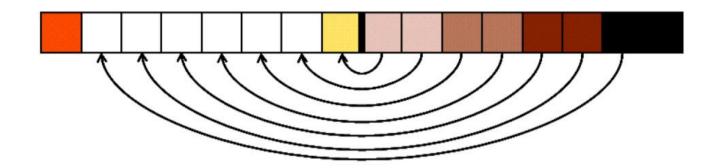
Fig. 10. Synthesized mages (a) without and (b) with raised disparity.





Modified DIBR

- 3. Warping
- Заполнение областей открытия методом зеркального отражения





Modified DIBR Пример зеркального отражения





Полученный результат с помощью повторения крайнего пикселя



Результат метода, предложенного в статье



Результат Метод с использованием экстраполяции







Исходное изображение

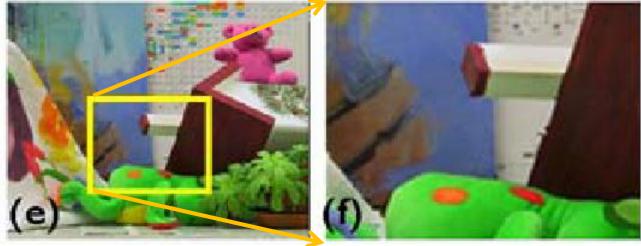
Заполнение областей открытия с помощью экстраполяции



Результат



Карта границ диспаритета



Предложенный метод





Достоинства:

- Простота в реализации
- Высокая скорость (realtime)

Недостатки:

- Более чувствителен:
 - к импульсному шуму на карте глубины
 - к несовпадению границ глубины и изображения





Содержание

- Введение
- Occlusion Filling with Horizontal Mirroring
- Enhancement of Depth Maps with Alpha Channel Estimation
- Заполнение областей открытия с использованием фона
- Заключение





Особенности алгоритма

- Требуется на вход:
 - исходное изображение
 - карта глубины (Kinect)
 - изображение с инфракрасной камеры (Time-Of-Flight camera)
- Строится карты глубины и карты прозрачности
- Данные ТОF-камеры используются для улучшения результата на границах объектов



Схема алгоритма На стороне encoder'a



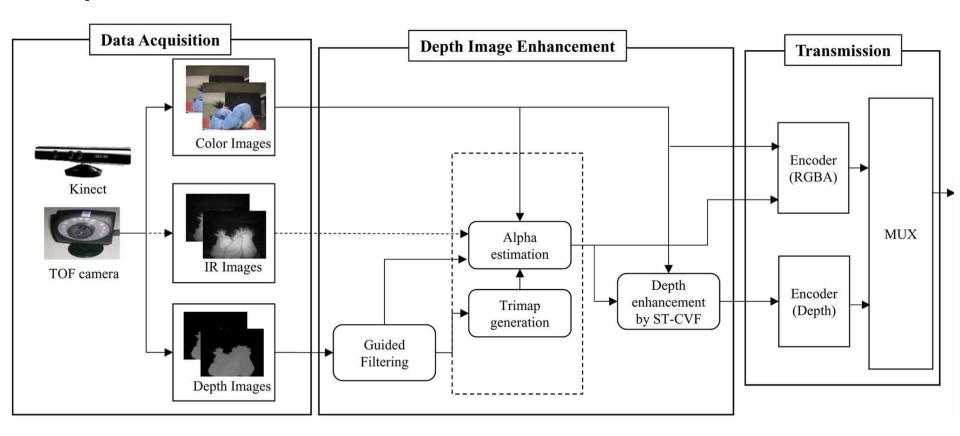
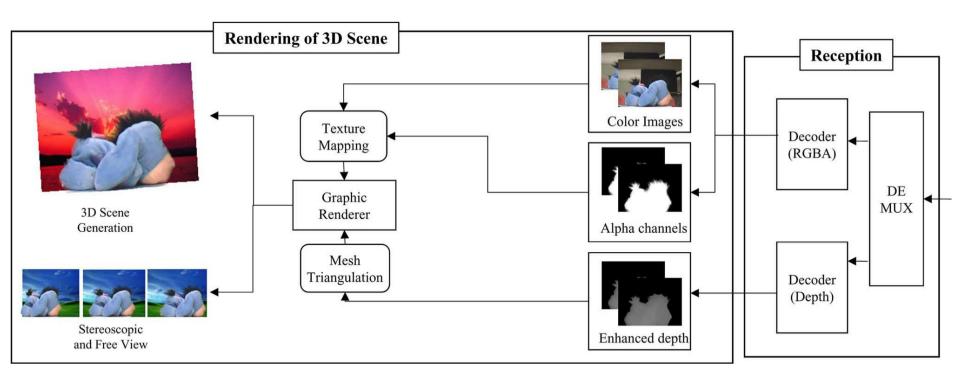




Схема алгоритма На стороне decoder'a









Depth Image Enhancement

- Бинаризация карты глубины с помощью метода k-средних с целью получения trimap'a
- Морфологическое расширение карты глубины
- Использование closed form matting'a для вычисления альфа-канала



Вычисление цветов объекта и фона



С целью вычисления цветов пикселей фона (B) и объекта (F) выполняется минимизация следующей функции:

$$\min \sum_{i \in I} \sum_{c} (\alpha_{i} F_{i}^{c} + (1 - \alpha_{i}) B_{i}^{c} - I_{i}^{c})^{2} + |\alpha_{i_{x}}|$$

$$\times \left(\left(F_{i_{x}}^{c} \right)^{2} + \left(B_{i_{x}}^{c} \right)^{2} \right) + |\alpha_{i_{y}}| \left(\left(F_{i_{y}}^{c} \right)^{2} + \left(B_{i_{y}}^{c} \right)^{2} \right)$$

I — изображение

 $lpha_i$ — значение альфа-канала i-го пикселя

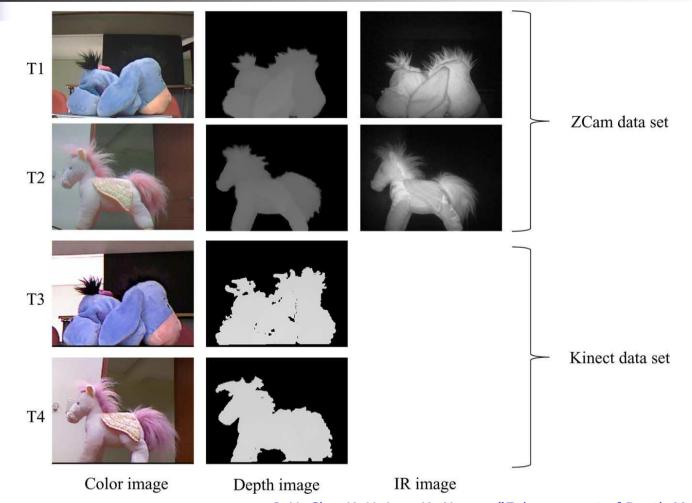
Интенсивность i-го пикселя объекта по каналу c:

$$F_i^c$$
 – объекта, B_i^c – фона, I_i^c – изображения





Входные данные







Результаты маттинга (1)



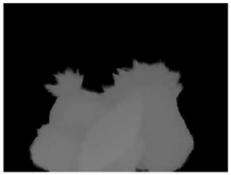
- (b) маттинг по исходному изображению,
- (c) маттинг по карте глубины, (d) результат авторов



Результаты маттинга (2)



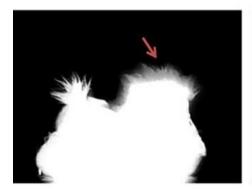
Color image



Depth image



IR image



Closed form matting



Depth alignment



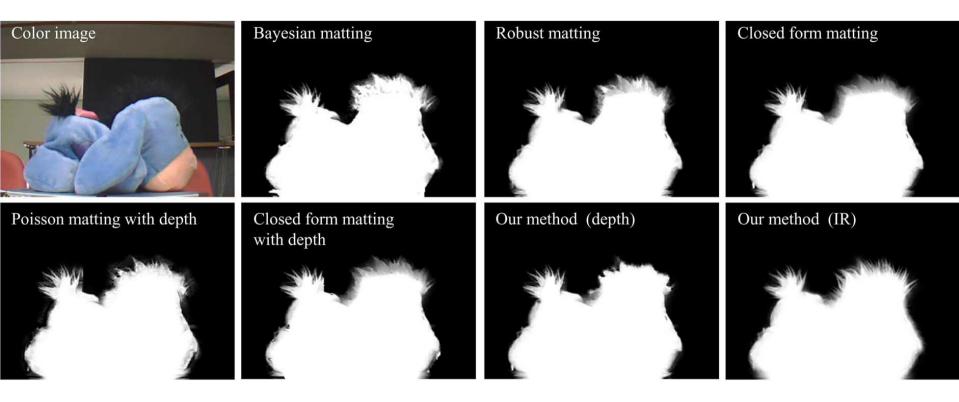
Result using IR image

J.-H. Cho, K. H. Lee, K. Aizawa, "Enhancement of Depth Maps With Alpha Channel Estimation for 3-D Video," IEEE Journal of Selected Topics in Signal Processing, 2012





Сравнение (1)





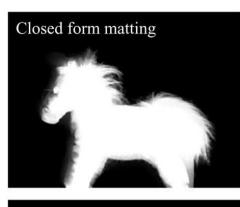


Сравнение (2)



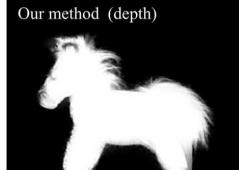


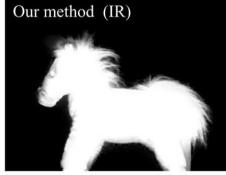
















Достоинства:

- Высокая скорость работы (realtime)
- Улучшение за счёт использования маттинга

Недостаток:

Востребовано изображение от ТОF-камеры





Содержание

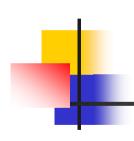
- Введение
- Occlusion Filling with Horizontal Mirroring
- Enhancement of Depth Maps with Alpha Channel Estimation
- Заполнение областей открытия с использованием фона
- Заключение





Особенности алгоритма

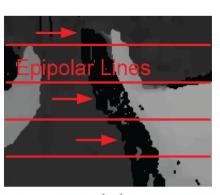
- На вход алгоритму подаётся многоракурсное видео
- Для вычисления глубины используется метод М. Tanimoto "Depth Estimation Reference Software (DERS) 5.0," 2009
- Предполагается статичность фона



Заполнение разрывов карты глубины



Карта qиспаритета







DIBR



Результат авторов



MPEG VSRS (View Synthesis Reference Software)



Temporally Consistent Handling of Disocclusions



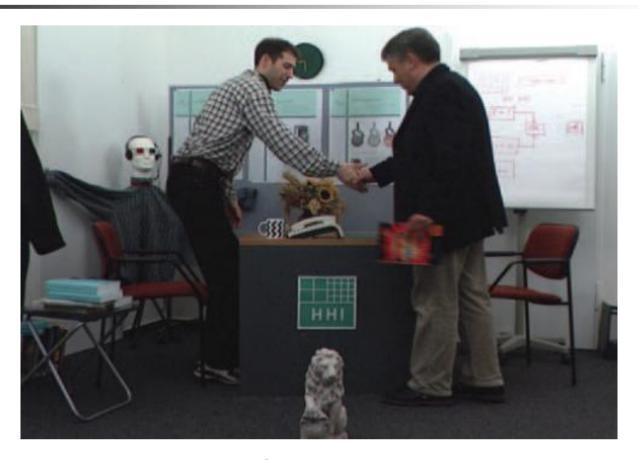
- Выделение области фона с помощью бинаризации карты глубины и морфологического расширения
- Обновление ранее сохранённого изображения фона и его глубины

Для восстановления текстуры в областях открытия используются методы синтеза текстур





Результат (1)



Reference view





Результат (2)



Warping result





Результат (3)



Восстановленный фон





Результат (4)



Сгенерированный ракурс с помощью MPEG VSRS

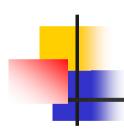




Результат (5)



Сгенерированный ракурс по методу авторов статьи



Результат Увеличенные области

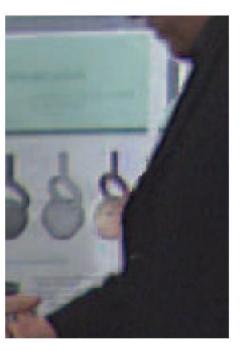




Результат авторов



MPEG VSRS



Результат авторов



MPEG VSRS





Достоинство:

Заполнение областей открытия с помощью фона, присутствующего на видео

Недостаток:

• Требование статичного фона





Содержание

- Введение
- Occlusion Filling with Horizontal Mirroring
- Enhancement of Depth Maps with Alpha Channel Estimation
- Заполнение областей открытия с использованием фона
- Заключение





Заключение

В области алгоритмов генерации многоракурсных изображений за последние 1,5 года не было предложено новых методов. Из рассмотренных методов интересными на мой взгляд являются:

- Маттинг с использованием глубины
- Использование восстановленного фона





Литература (1)

- S.-F. Hsiao, J.-W. Cheng, W.-L. Wang and G.-F. Yeh, "Low latency design of Depth-Image-Based Rendering using hybrid warping and hole-filling," in IEEE International Symposium on Circuits and Systems (ISCAS), Seoul, Korea, 2012, pp. 608-611.
- M. Sjostrom, P. Hardling, L. S. Karlsson, R. Olsson, "Improved depth-image-based rendering algorithm," in 3DTV Conference: The True Vision — Capture, Transmission and Display of 3D Video (3DTV-CON), Antalya, Turkey, 2011, pp. 1–4.
- J.-H. Cho, K. H. Lee and K. Aizawa, "Enhancement of Depth Maps With Alpha Channel Estimation for 3-D Video," in IEEE Journal of Selected Topics in Signal Processing, 2012, vol. 6, pp. 483–494.





Литература (2)

M. Koppel, P. Ndjiki-Nya, D. Doshkov, H. Lakshman, P. Merkle, K. Muller and T. Wiegand, "Temporally consistent handling of disocclusions with texture synthesis for depth-image-based rendering," in 17th IEEE International Conference on Image Processing (ICIP), Hong Kong, China, 2010, pp. 1809–1812.



Лаборатория компьютерной графики и мультимедиа

Видеогруппа — это:

- Выпускники в аспирантурах
 Англии, Франции, Швейцарии
 (в России в МГУ и ИПМ им. Келдыша)
- Выпускниками защищены 5 диссертаций
- Наиболее популярные в мире сравнения видеокодеков
- Более 3 миллионов скачанных фильтров обработки видео